# PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

06-339065

(43)Date of publication of application: 06.12.1994

(51)Int.CI.

HO4N 5/232

(21)Application number: 05-151552

(71)Applicant:

**CANÒN INC** 

(22)Date of filing:

28.05.1993

(72)Inventor:

MATOBA KAZUYUKI

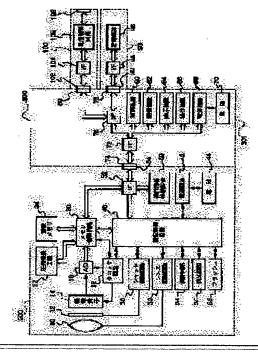
**SUZUKI MASAO** 

## (54) IMAGE PICKUP SYSTEM

## (57)Abstract:

PURPOSE: To provide an image pickup system which is capable of efficiently performing the control of an image pickup operation, and is used at low cost and is excellent in morphology, when an image pickup camera which is different in a characteristic is used by connecting with an information processor. CONSTITUTION: The functional information which is installed to an image pickup camera 200 stored in a functional information storage device 50 is

transferred to an information processor 300 by a controller 60 and the operation of the image pickup camera 200 is controlled by the controller 60 based on the functional information provided by the functional information storage device 50. An information processing is performed for the image pickup data of an object which is obtained by the image pickup operation of the image pickup camera 200 in the information processor 300 and the data is displayed as the image of the object.



# **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

29.05.2000

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

3513182

[Date of registration]

16.01.2004

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

# (19)日本国特許庁(JP)

# (12) 公開特許公報(A)

庁内整理番号

(11)特許出願公開番号

# 特開平6-339065

(43)公開日 平成6年(1994)12月6日

(51) Int.Cl.<sup>5</sup>

識別記号

FΙ

技術表示箇所

H04N 5/232

Z

審査請求 未請求 請求項の数2 FD (全 15 頁)

(21)出願番号

特願平5-151552

(22)出願日

平成5年(1993)5月28日

(71)出顧人 000001007

キヤノン株式会社

東京都大田区下丸子3丁目30番2号

(72)発明者 的場 一之

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

(72)発明者 鈴木 雅夫

東京都大田区下丸子3丁目30番2号 キヤ

ノン株式会社内

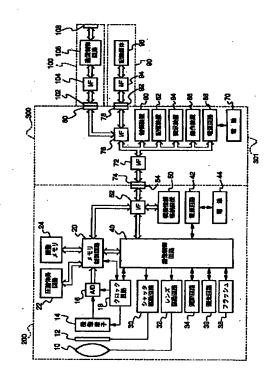
(74)代理人 弁理士 渡部 敏彦

# (54) 【発明の名称】 撮像システム

# (57)【要約】

【目的】 特性の異なる撮像カメラを情報処理装置に接続して使用する場合に、撮像動作の制御を効率的に行うことができると共に、低コスト且つ形態性に優れた撮像システムを提供する。

【構成】 機能情報格納装置50に格納されている撮像カメラ200の具備する機能情報が、制御装置60によって情報処理装置300に転送され、機能情報格納装置50から提供される機能情報に基づいて、制御装置60によって、撮像カメラ200の動作が制御され、撮像カメラ200の撮像動作で得られる被写体の撮像データが、情報処理装置300で情報処理され、被写体の画像として表示されるように構成されている。



10

#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】 情報処理装置と、該情報処理装置に接続可能な撮像装置とを備え、該撮像装置により得られた被写体の撮像データを前記情報処理装置により読み取る撮像システムにおいて、

前記撮像装置が具備し得る機能情報を格納する着脱可能な機能情報格納手段と、

該機能情報格納手段に格納されている機能情報を前記情 報処理装置に転送する情報転送手段とを有することを特 徴とする撮像システム。

【請求項2】 前記情報転送手段は、前記撮像装置の具備する機能情報を検出し、該検出内容により前記情報処理装置が必要とする情報のみを前記情報処理装置に転送することを特徴とする請求項1記載の撮像システム。

## 【発明の詳細な説明】

#### [0001]

【産業上の利用分野】本発明は、被写体を撮影しその撮像画像を処理する撮像システムに関する。

## [0002]

【従来の技術】従来、固体メモリ素子を有するメモリカードなどを記録媒体として、被写体の静止画像を撮影記録する電子スチルカメラが知られており、また、メモリカードなどの記録媒体の記録データを入力して各種の情報処理を行いその結果を表示する携帯型のコンピュータも日常的に使用されている。従来使用されている撮像システムでは、電子スチルカメラで撮影した撮像データを例えばメモリカードに記録し、このメモリカードを携帯型のコンピュータに装着し、被写体の画像を読み取り表示していた。

【0003】しかし、この従来の撮像システムでは、被 30 写体の撮影表示のための操作が煩雑であり、電子スチルカメラと携帯型コンピュータとを共に携帯する必要があり、携帯性にも問題があった。これらの問題を解決するために、図6に示すような撮像システムが提案されている。この提案に係る撮像システムは、撮像装置である撮像カメラ200と情報処理装置300とが、コネクタ54、74で互いに接続可能に構成されている。

【0004】撮像カメラ200には、全体の制御を行う 撮像制御回路40が設けてあり、撮像制御回路40にレンズ駆動回路32とシャッタ駆動回路30とが接続して 40あり、レンズ駆動回路32には撮影レンズ10が接続され、そのフォーカシングレンズが駆動される。シャッタ 駆動回路30には撮影レンズ10の後段に配され絞り機能を備えるシャッタ12が接続され、シャッタ駆動回路30で駆動される。また、シャッタ12の後段にはシャッタ12からの光学像を電気信号に変換する撮像素子14が配置してあり、撮像素子14はAD変換器16を介してメモリ制御回路20に接続されている。このメモリ制御回路20には、適応離散コサイン変換(ADCT)によりデータを圧縮伸張する圧縮伸張回路22、画像デ 50 一夕が格納される画像メモリ24、撮像素子14、AD変換器16、メモリ制御回路20、撮像制御回路40にクロックを供給するクロック回路18及び撮像制御回路40が接続されている。さらに、撮像制御回路40には、被写体までの距離を測定する測距回路34、被写体の明るさを測定する測光回路36及びフラッシュ38が接続されている。

【0005】メモリ制御回路20と撮像制御回路40とは、情報処理装置300との間でのインタフェース動作を行うインタフェース52に接続されており、このインタフェース52には、撮像カメラ200の制御プログラムが格納されたプログラム格納回路56と、前述のコネクタ54とが接続されている。そして、撮像制御回路40には、電池44が装着される電源回路42が接続されており、この電源回路42は電池検出回路、DC-DCコンバータ、通電切換スイッチを具備し、電池44の装着状態、電池の種類及び電荷残量の検出を行い、検出結果と撮像制御回路40の指示に基づいてDC-DCコンバータを制御し、必要箇所に所定期間の電源供給を行う。

【0006】前記撮像制御回路40は、測距回路34の測定結果に基づいてレンズ駆動回路32によって、撮影レンズ10のフォーカシングレンズを駆動して合無状態を設定し、測光回路36の測定結果により、シャッタ駆動回路30によりシャッタ12の開放時間を最適光量が得られるように設定する。また、メモリ制御回路20は、AD変換された撮像素子14からの撮像データを取込んで画像メモリ24に格納し、画像圧縮時には画像メモリ24より読出したデータを、画像圧縮伸張回路22でデータ圧縮して画像メモリ24に書込み、画像伸張時には画像メモリ24より読出したデータを、画像圧縮伸張回路22でデータ伸張して画像メモリ24に書き込ま。

【0007】一方、情報処理装置300は、情報処理部301がコネクタ80で通信回路100のコネクタ102に、またコネクタ78で記録回路90のコネクタ92に接続されており、全体の動作を制御する制御装置60に、制御用のプログラムや変数などが格納される記憶装置62、プログラムの実行過程で文字、画像等を表示する液晶表示器と、プログラムの実行過程で音声情報を出力するスピーカとからなる表示装置64、制御装置60に各種の指令を入力する操作装置66及び電池70が装着される電源回路68が接続されている。この電源回路68は電池検出回路、DC-DCコンバータ、通電切換スイッチを具備し、電池70の装着状態、電池の種類及び電荷残量の検出を行い、検出結果と制御装置60の指示に基づいてDC-DCコンバータを制御し、必要箇所に所定期間の電源供給を行う。

制御回路20には、適応離散コサイン変換(ADCT) 【0008】前記制御装置60には、撮像カメラ200によりデータを圧縮伸張する圧縮伸張回路22、画像デ 50 とのインタフェース動作を行うインタフェース72が接

続されており、インタフェース72は前述のコネクタ7 4に接続されている。また、制御装置60にはインタフ ェース76が接続されており、このインタフェース76 が前述のコネクタ80、78に接続されている。通信装 置100では、前述のコネクタ80に接続するコネクタ 102にインタフェース104が接続されており、イン タフェース104に通信制御回路106が接続されてお り、通信制御回路106が外部回路に接続されるコネク タ108に接続されている。この通信制御回路106 は、所定のプログラムに従って接続されるレイヤのプロ 10 トコルに応じた通信制御、データの変換/逆変換、変調 /復調などの動作を行う。さらに記録装置90では、前 述のコネクタ78に接続するコネクタ92にインタフェ ース94が接続されており、インタフェース94に記録 媒体96が接続されている。この記録媒体96はハード ディスクやメモリカードなどで構成され、動作過程で画 像データなどが格納されるデータ記憶領域と、撮像カメ ラ200の撮像動作の制御プログラムが格納される制御 データ格納領域とを具備している。

【0009】次に、このような構成の従来の撮像システ ムの動作を、図7乃至図10のフローチャートを参照し て説明する。図7は主ルーチンのフローチャートであ り、ステップS1では、情報処理装置300の電源投入 により、制御装置60によってフラグや制御変数等の初 期化が行われ、記憶装置62に格納してある制御プログ ラムが実行される。制御プログラムの実行により、表示 装置64に文字、数字或いはアイコンなどの画像が表示 され、操作装置66による指令の入力待機状態が設定さ れる。そしてステップS2で、操作装置66から指令の 入力が確認されると、ステップS3に進んで該指令が撮 30 像カメラ200による撮像モードの実行命令であるか否 かの判別が行われる。ステップS3の判別結果がNOで あると、ステップS7に進んで、指令に基づいた情報処 理装置300による所定の処理を実行し、処理終了後に 表示装置64に所定の画像表示を行い、操作装置66の 入力待機状態が設定され、ステップS2に戻って次の指 令の入力待機状態になる。

【0010】一方、ステップS3で撮像モードの実行命 令が判別されると、ステップS4に進んで制御装置60 によって撮像装置200及び記録装置90が情報処理装 置300に接続されているか否かが判別され、接続され ていない場合にはステップS8に進んで、表示装置64 によつて所定の警報を発し、ステップS2に戻って次の 指令の待機状態になる。また、ステップS4で撮像装置 200及び記録装置90が情報処理装置300に接続さ れていると判別されると、ステップS5に進んで、制御 装置60は、予め記録装置90にプログラム格納装置5 6から書込まれている撮像カメラ200の制御プログラ ムを、記録装置90から読出し、インタフェース94、

介して、記憶装置62に書き込む。そして、ステップS 6に進んで、制御装置60は記憶装置62から撮像カメ ラ200の制御プログラムを読出し、読出したプログラ ムを実行する。このプログラムの実行により、表示装置 64に撮像に必要な所定の表示が行われ、操作装置66 から入力される指令に従って撮像カメラ200の各部が 順次作動されて撮像動作が行われる。そして、撮像動作 が全て終了すると、制御装置60によって表示装置64 に所定の画像表示が行われ、操作装置66による指令の 入力待機状態が設定され、ステップS2に戻って次の指 令の入力の待機状態になる。

【0011】図8は図7のステップS6において実行さ れる撮像プログラムの詳細なフローチャートで、ステッ プS11で制御装置60により、表示装置64に撮像に 必要な所定の表示が行われる。例えば、撮像カメラ20 0のシングル撮影、連続撮影、セルフタイマ撮影などの 動作モード、測距情報、測光情報、フラッシュ38の動 作状態、電池44の残量、シャッタスピード値、絞り 値、露出補正値が、表示装置64により、文字、数字、 アイコンなどの画像により表示される。さらに、撮像素 子の感度を上げるゲインアップ動作状態、画像メモリ2 4の使用状態、圧縮伸張回路22の動作状態、記録回路 90の記録動作状態、撮影枚数、撮影済容量、残り枚 数、残り容量などが表示装置64に、文字、数字、アイ コンなどの画像により表示される。

【0012】この場合、撮像カメラ200の機能を、レ リーズボタン、電子ダイヤル、モードセレクトダイヤル などの一般的なカメラの操作部の画像として表示装置 6 4に表示させることもできる。さらに、表示されたカメ ラの操作部の画像を、ペン、マウス、トラックボール、 タッチパネルなどのポインティングデバイスにより選択 することにより、操作装置66の入力とすることもでき る。このようにすると、情報処理装置300において も、カメラと同様の撮像操作を違和感なく行うことが可 能になる。

【0013】図8に戻ってステップS12で、制御装置 60は撮像制御回路40に対して、撮像カメラ200の 初期化を指令する。この指令に基づいて、撮像制御回路 40は、フラグや変数を初期化すると共に、電源回路4 2をONにし撮像カメラ200の各部に初期状態を設定 する。次いで、ステップS13に進んで制御装置60 は、撮像カメラ200により撮像した画像データを記憶 装置62或いは記録装置90に格納可能か否かの判別を 行う。この判別で記憶装置62に空き領域がなかった り、記録媒体96が装着されていなかったりして、格納 ができないと判断されると、ステップS24に進んで表 示装置66により警報を発し、撮像プログラムの実行を 終了する。この終了時には、制御装置60は撮像制御回 路40に対して撮像カメラ200の動作終了の指令を発 コネクタ92、コネクタ78及びインタフェース76を 50 し、撮像制御回路40は撮像カメラ200の各部で必要

な終了処理を行い電源回路 4 2 からの電源供給を停止する。

【0014】一方、ステップS13で画像データの記憶装置62或いは記録装置90への格納が可能であると判別されると、ステップS14に進んで操作装置66により測距・測光スイッチ(SW1)が閉成されたか否かが判別され、この判別結果がYESであると、ステップS15において撮像制御回路40により測距・測光動作が行われ、撮影レンズ10の合焦動作とシャッタ時間の決定が行われる。そして、制御装置60は操作装置66に10より撮影スイツチ(SW2)が閉成されるまで、測距・測光動作を繰り返す。

【0015】そして、ステップS16で撮影スイツチ(SW2)が閉成されると、制御装置60は撮像制御回路40に対して撮影動作の指令を行い、この指令に基づいて撮像制御回路40は撮像制御を実行し、ステップS17で画像メモリ24に画像データが書込まれる。次いで、ステップS18で連続撮影を行うか否かが判別され、連続撮影を行う場合には、ステップS19に進んで画像メモリ24に画像データの書込可能な領域があると判別されると、ステップS16に戻って同一の処理が繰り返される。

【0016】ステップS18で連続撮影を行わないと判別された場合、或いはステップS19で画像メモリ24に書込可能な領域が存在しないと判別された場合は、制御装置60は撮像制御回路40に記録指令を発する。この記録指令に基づいて、撮像制御回路40は画像メモリ24から画像データを読出し、メモリ制御回路20、インタフェース52、コネクタ54を介して情報処理装置300に転送する。ステップS20において、情報処理30装置300の制御装置60は、転送された画像データをコネクタ74、インタフェース72を介しては記憶装置62に格納し、さらにインタフェース76、コネクタ78を介して記録装置90に転送し、記録装置90に転送された画像データは、コネクタ92、インタフェース94を介して記録媒体96に格納され、ステップS16に戻って同一処理が繰り返される。

【0017】一方、ステップS14で操作装置66によって、測距・測光スイッチ(SW1)が開成された状態にあると判別されると、ステップS21に進んでタイマ 40のカウントが行われ、ステップS22で所定のカウントに達するまで、測距・測光スイッチ(SW1)が閉成状態になるのを待つ。ステップS22で、測距・測光スイッチ(SW1)が閉成状態にならずに所定のカウント数に達した場合は、ステップS23に進んで表示装置64による撮像のための表示を解除し、撮像プログラムの実行を終了する。この撮像プログラムの実行の終了時には、制御装置60は撮像制御回路40に対して撮像カメラ200の動作終了指令を発し、撮像制御回路40は撮像カメラ200のあで必要な終了処理を行い、電源回 50

路42の出力をOFFにする。

【0018】図9は図8のステップS15の測距・測光の詳細動作を示すフローチャートであり、ステップS41で撮像制御回路40は、測距回路34によって被写体までの距離を測定し、測定データを撮像制御回路40の内部メモリに記憶し、ステップS42に進んで、測光回路36によって被写体の明るさを測定して、測定データを撮像制御回路40の内部メモリに格納する。次いで、ステップS43において、測光回路36による測光値により、フラッシュが必要か否かを判別し、必要と判別されると、ステップS44に進んでフラッシュフラグをセットし、フラッシュ38を充電する。

【0019】図10は図8のステップS17における撮 影動作の詳細なフローチャートであり、ステップS51 で撮像制御回路40は、撮像制御回路40の内部メモリ に記憶される被写体までの距離データを読出し、レンズ 駆動回路32により撮影レンズ10のフォーカシングレ ンズを駆動して被写体に焦点を合わせる。次いで、ステ ップS52で撮像制御回路40は、内部メモリに記憶さ れている測光データに従い、シャッタ駆動回路30によ りシャッタ12を開放し、ステップS53で撮像素子1 4を露光する。そして、ステップS54でフラッシュフ ラグによりフラッシュ38が必要か否かを判別し、必要 な場合にはステップS55でフラッシュ38を発光さ せ、ステップS56で露光が終了したと判別されると、 ステップS57でシャッタ12を閉成し、ステップS5 8に進んで撮像素子14から電荷信号を読出し、AD変 換器16、メモリ制御回路20を介して、画像メモリ2 4に撮影画像のデータとして書込む。

#### [0020]

【発明が解決しようとする課題】前述の提案に係る撮像システムでは、撮像カメラ200に設けたプログラム格納装置56に、撮像カメラ200の特性にそれぞれ対応した制御プログラムをそれぞれ格納しておく必要があり、製造コストの面で問題がある。また、制御動作時に撮像カメラ200と情報処理装置300との間での信号の授受が必ずしも効率的には行われていない。一方、プログラム格納装置56を設けない場合には、制御プログラムが格納されたメモリカードなどの記録媒体を使用して、情報処理装置300に制御プログラムを転送する必要がある。この場合、白黒画像撮影専用、カラー画像撮影専用、階調画像撮影専用など撮像カメラの特性が異なると、それぞれに対応した制御プログラムが格納された記録媒体を準備することが必要で、製造コストと携帯性の面で問題が生じる。

【0021】本発明は、前述の従来の撮像システムの現状に鑑みてなされたものであり、その目的は、特性の異なる撮像カメラを情報処理装置に接続して使用する場合に、撮像動作の制御を効率的に行うことができると共に、低コスト且つ携帯性に優れた撮像システムを提供す

ることにある。

### [0022]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するために、本発明は、情報処理装置と、該情報処理装置に接続可能な撮像装置とを備え、該撮像装置により得られた被写体の撮像データを前記情報処理装置により読み取る撮像システムにおいて、前記撮像装置が具備し得る機能情報を格納する着脱可能な機能情報格納手段と、該機能情報を納許段に格納されている機能情報を前記情報処理装置に転送する情報転送手段とを有することを特徴とする。また、前記情報転送手段は、前記撮像装置の具備する機能情報を検出し、該検出内容により前記情報処理装置が必要とする情報のみを前記情報処理装置に転送することを特徴とする。

## [0023]

【作用】上記構成によると、機能情報格納手段には撮像装置が具備し得る機能情報が格納されており、情報転送手段によって、前記格納された機能情報が、情報処理装置に転送される。情報転送手段から提供される機能情報に基づいて、撮像装置の動作が制御され、撮像手段の撮像動作で得られる被写体の撮像データが情報処理装置で情報処理され被写体の画像として表示される。また、情報転送手段は、前記撮像装置の具備する機能情報を検出し、該検出内容により情報処理装置が必要とする情報のみを情報処理装置に転送する。

#### [0024]

【実施例】以下、本発明の実施例を図1乃至図5を参照して説明する。ここで、図1は本発明の第1の実施例の構成を示すブロック図、図2は第1の実施例の主ルーチン動作を示すフローチャート、図3は第1の実施例の測 30 距・測光動作を示すフローチャート、図4は第1の実施例の撮影動作を示すフローチャート、図5は本発明の第2の実施例の主ルーチン動作を示すフローチャートである。

【0025】 [第1の実施例] 図1に示すように、第1の実施例では、すでに図6で説明した従来の撮像システムに対して、プログラム格納装置56に代えて、機能情報格納装置50が設けてある点が異なる。第1の実施例のその他の部分の構成は、すでに図6で説明した従来の撮像装置と同一であるので、その詳細な説明は省略する

【0026】上述した構成の第1の実施例の動作を説明する。図2のフローチャートのステップS61において、電池70が装着され電源回路68によつて情報処理装置300に電源が供給され、制御装置60はフラグや制御変数などを初期化し、記憶装置62に格納された制御プログラムを実行し、表示装置64に文字、数字、アイコンなどの画像を表示することにより、操作装置66からの指令入力の待機状態が設定される。ステップS62では、操作装置66トリ指令が入力されたか否かが判

別され、指令が入力されるとステップS63に進んで、 該指令が撮像モードの実行命令か否かが判別され、撮像 モードの実行命令でない場合には、ステップS70に進 んで指令に応じた情報処理装置300による所定の処理 を実行する。そして、所定の処理が終了すると、表示装 置64に文字、数字、アイコンなどの画像を表示するこ とにより、操作装置66からの指令の入力待ちが設定され、ステップS62に戻って次の指令入力の待機状態に なる。

【0027】ステップS63で、該指令が撮像モードの実行命令であると判別されると、ステップS64に進んで、制御装置60によって情報処理装置300に、撮像装置200及び記録装置90が接続されているか否かの判別が行われ、接続されていないと判別された場合は、ステップS69に進んで表示装置64によって所定の警報が発せられ、ステップS62に戻って次の指令の待機状態になる。ステップS64で情報処理装置300に、撮像装置200及び記録回路90が接続されていると判別されると、ステップS65で、制御装置60は機能情報格納装置50に格納されている撮像カメラ200の機能情報データを読出し、インタフェース52、コネクタ54、74、インタフェース72を介して記憶装置62に格納する。

【0028】ここで、機能情報格納装置50に格納されている撮像カメラ200の機能情報は、従来と同様に、イメージセンサの種類(カラー、白黒、赤外など)、イメージセンサ特性(画素数、カラーフィルタの種類及び配列)、レンズ特性(Fナンバ、倍率、各種収差、ズーム)、絞り特性(最小絞り値、最大絞り値)、自動合焦(AF)、シャッタ特性(最高連写速度、最長露光秒時、最短露光秒時)、ストロボ(有無、色温度、照射角度、消費電流など)、電源(電池の種類、電池残量)、消費電力(電源電圧、最大ピーク電流、平均消費電流、スタンバイ時電流)などである。

【0029】ステップS65からステップS66に進んで、制御装置60は読み込んだ機能情報に対応する撮像カメラの制御プログラムが、記録装置90に格納されているか否かを判別し、格納されていない場合には、ステップS69に進んで表示装置64により所定の警報を発し、ステップS62に戻って次の指令の待機状態になる。ステップS66で、読み込んだ機能情報に対応する撮像カメラの制御プログラムが、記録装置90に格納されていると判別されると、ステップS67で、記録装置90から、撮像装置200に対応する制御プログラムが読み出され、インタフェース94、コネクタ92、78、インタフェース76を介して記憶装置62に格納される。

イコンなどの画像を表示することにより、操作装置66 【0030】この場合、予め制御装置60によって、記 からの指令入力の待機状態が設定される。ステップS6 録装置90から撮像カメラ200の制御プログラムを読 2では、操作装置66より指令が入力されたか否かが判 50 出して、記憶装置62に格納して置き、情報処理装置3 00内で所定のプログラムを選択するようにしてもよ ٧١.

【0031】次いで、ステップS68に進んで、制御装 置60は撮像カメラ200の制御プログラムを記憶装置 6 2から読出し実行する。このプログラムの実行によ り、制御装置60は表示装置64に撮像に必要な所定の 表示を行い、操作装置66による入力指令により、撮像 装置200の各部を順次動作させ撮像動作が行われる。 このようにして行われる撮像動作が全て終了すると、制 御装置60は撮像モードの実行を完了し、表示装置64 に文字、数字、アイコンなどの画像により、必要な所定 の表示を行うことにより、操作装置66からの指令の入 力待ちが設定され、ステップS62に戻って次の指令の 待機状態となる。上記ステップS68における撮像カメ ラ200の制御プログラムは、前述した図8と同様であ るので、その説明を省略する。

【0032】第1の実施例の測距・測光動作(図8のス テップS15に対応)は、図3のフローチャートに示す ように行われ、ステップS71で、撮像カメラ200よ り読み込んだ機能情報に、自動合焦(AF)などの合焦 20 は、すでに説明した従来の撮像装置と同一である。 動作を行う情報があるか否かが判別され、この判別結果 がYESであると、ステップS72に進んで、撮像制御 回路40は、測距回路34により被写体までの距離を測 定し、測定データを撮像制御回路40の内部メモリに格 納する。次いで、ステップS73で、撮像カメラ200 より読み込んだ機能情報に、自動露出補正(AE)など の露出補正を行う情報があるか否かが判別され、この判 別結果がYESであると、ステップS74で、撮像制御 回路40は、測光回路36によって被写体の明るさを測 定し、測定データを撮像制御回路40の内部メモリに格 納する。

【0033】そして、ステップS75に進んで、撮像カ メラ200より読み込んだ機能情報に、ストロボ使用可 能の情報があるか否かが判別され、この判別結果がYE Sであると、ステップS76で、測光回路36の測光値 によりフラッシュが必要か否かの判別が行われる。ステ ップS76でフラッシュが必要と判別されると、ステッ プS77に進んで、フラッシュフラグをセットし、フラ ッシュ38の充電が行われる。

【0034】第1の実施例の撮影動作(図8のステップ S17に対応)は、図4のフローチャートに示すように 行われ、ステップS81で、撮像カメラ200より読み 込んだ機能情報に対して、自動合焦(AF)などの合焦 動作を行う情報の有無が判別され、合焦動作を行う情報 が存在すると、ステップS82に進んで、撮像制御回路 40は、その内部メモリに格納されている被写体までの 距離データを読出し、レンズ駆動回路32によって、撮 影レンズ10のフォーカシングレンズを駆動して被写体 に焦点を合わせる。次いで、撮像カメラ200より読み 込んだ機能情報に、自動露出補正 (AE) などの露出補 50

正を行う情報がある場合には、ステップS83に進ん で、撮像制御回路40の内部メモリに格納されている測 光データに従って、シャッタ駆動回路30によりシャッ タ12を開放し、ステップS84で撮像素子14を露光 する。

【0035】ステップS84からステップS85に進ん で、フラッシュフラグによって、ストロボ使用可能であ ると判別されると、ステツプS86でフラッシュ38が 必要か否かの判別が行われ、必要と判別されるとステッ プS87で、フラッシュ38が発光される。次いで、ス テップS88において、撮像素子14の露光が終了した ことが判別されると、ステップS89でシャッタ12が 閉成され、ステップS90に進んで撮像素子14から電 荷信号が読出され、AD変換器16及びメモリ制御回路 20を介して、画像メモリ24に撮影された被写体画像 のデータとして書込まれる。そして、画像メモリ24に 格納された被写体画像のデータが読み出され、必要な情 報処理が施されて表示装置64に、撮影された被写体画 像が表示される。第1の実施例のその他の部分の動作

【0036】 [第2の実施例] 上述した第1の実施例で は、制御装置60は機能情報格納回路50から、撮像カ メラ200の全ての機能情報を読取り、情報処理装置3 00で対応する制御プログラムを選択するように構成さ れていた。この場合、情報処理装置300内に該当する 撮像カメラ制御プログラムが格納されていなければ、撮 像動作を行うことが出来ない場合がある。この不具合を 解消するために、本発明の第2の実施例では、制御装置 60は、撮影条件に応じて操作装置66で選択された機・ 能情報を、情報処理装置300に転送するように構成さ れている。第2の実施例のその他の部分の構成は、すで に説明した第1の実施例と同一であるので、その詳細な 説明は省略する。

【0037】図5は、本実施例の主ルーチンのフローチ ャートである。同図に示すように、第2の実施例では、 ステップS91において、電源回路68に電池70が装 着され、電源回路68から情報処理装置300に電源が 供給され、制御装置60はフラグや制御変数などを初期 化し、記憶装置62に格納された制御プログラムを実行 する。この制御プログラムの実行によって、表示装置6 4に文字、数字、アイコンなどの画像が表示され、操作 装置66による指令の入力待機状態が設定される。 ステ ップS92では、操作装置66より指令が入力されたか 否かが判別され、指令が入力されるとステップS93に 進んで、該指令が撮像モードの実行指令か否かが判別さ れ、撮像モードの実行指令でない場合は、ステップS1 00に進んで指令に応じた情報処理装置300による所 定の処理を実行する。そして、所定の処理が終了する と、表示装置64に文字、数字、アイコンなどの画像を 表示することにより、操作装置66による指令の入力待

機状態が設定され、ステップS92に戻って次の指令の 待機状態となる。ここまでの動作は、すでに説明した第 1の実施例と同一である。

【0038】第2の実施例では、ステップS93で操作装置66からの指令が、撮像モードの実行命令であると判別されると、操作装置66からの選択入力の受付状態が設定され、ステップS94で、操作回路66によつて所望の撮影機能と撮影プログラムとの選択が行われる。次いで、ステップS95に進んで、制御装置60によって、情報処理装置300に撮像装置200及び記録装置 1090が接続されているか否かが判別され、接続されていないと判別された場合は、ステップS99に進んで表示装置64により所定の警報を発し、ステップS92に戻って次の指令の入力待機状態になる。

【0039】ステップS95で、情報処理装置300に 撮像装置200及び記録装置90が接続されていると判 別されると、ステップS96に進んで、制御装置60 は、機能情報格納装置50に格納されている撮像カメラ 200の機能情報の内、ステップS94において選択さ れ、情報処理装置300が必要とする機能情報のみをイ ンタフェース52、コネクタ54、74、インタフェー ス72を介して読出す。そして、ステップS96、97 において、読み出された機能情報が撮像カメラ200が 実行可能な限界情報と共に、記憶装置62に格納され る。このようにして、撮像カメラ200の機能情報が、 情報処理装置300の記憶装置62に格納されると、ス テップS98に進んで、制御装置60は、記録装置90 の記録媒体96からインタフェース94を介して、対応 する撮像カメラ200の制御プログラムを読出し、コネ クタ92、78、インタフェース76を介して記憶装置 30 62に転送し格納する。

【0040】ここで、機能情報格納装置50に格納されている撮像カメラ200の機能情報は、第1の実施例と同様に、イメージセンサの種類(カラー、白黒、赤外など)、イメージセンサ特性(画素数、カラーフィルタの種類及び配列)、レンズ特性(Fナンバ、倍率、各種収差、ズーム)、絞り特性(最小絞り値、最大絞り値)、自動合焦(AF)、シャッタ特性(最高連写速度、最長露光秒時、最短露光秒時)、ストロボ(有無、色温度、照射角度、消費電流など)、電源(電池の種類、電池残40量)、消費電力(電源電圧、最大ピーク電流、平均消費電流、スタンバイ時電流)などである。

【0041】この場合、撮像カメラ200の機能情報に対応した制御プログラムを、予め記録装置90から読出し記憶装置62に格納しておき、情報処理装置300内で所定のプログラムを選択するようにしてもよい。

【0042】ステップS98からステップS101に進合に、撮像装置と情報処理 んで、制御装置60は、記憶装置62から撮像カメラ2 縮することができて撮像類 00の制御プログラムを読出して実行する。このプログと共に、低コスト且つ携帯 ラムの実行により、表示装置64に撮像に必要な所定の 50 供することが可能になる。

表示が行われ、操作装置66の指令入力によって、撮像カメラ200の各部が順次駆動され、撮像カメラ200の撮像動作が行われる。そして、全ての撮像動作が完了すると、制御装置60は撮像モードの実行を終了し、表示装置64によって文字、数字、アイコンなどの所定の画像表示が行われ、操作装置66による指令の入力待ちが設定され、ステップS92に戻って次の指令の入力待機状態になる。第2の実施例のその他の部分の動作は、すでに説明した第1の実施例と同一である。

【0043】このようにして、本発明の各実施例による と、制御装置60によって撮像カメラ200の機能情報 が機能情報格納装置50から読み出され、情報処理装置 300の記憶装置62に格納され、この機能情報に基づ いて記録装置90から、撮像カメラ200に対応する制 御プログラムが読み出され、該制御プログラムにより撮 像動作、撮像データの処理及び撮像画像の表示が行われ る。このために、撮像カメラ200と情報処理装置30 0とのマッチングの不良時には、警報を発して直ちに使 用者に通報し、また、撮像カメラ200と情報処理装置。 300間の通信動作効率を向上させることが可能にな る。例えば、情報処理装置300の表示装置64の解像 度が70DPI (ドット/インチ) であり、情報処理装 置300に接続される撮像カメラ200の解像度が30 ODPIの場合には、撮像カメラ200に対して70D P I の撮影初期化を行い、不要な撮影を行わなくて済 む。従って、撮像情報量を減少でき、撮影時間及び処理 時間を短縮することができる。

【0044】また、情報処理装置300に格納してある制御プログラムの種類を撮像カメラ200に伝えることにより、撮像カメラ200における信号処理を効率化し、かつ転送する情報量を低減させることができる。例えば、該制御プログラムが白黒画像の制御プログラムであれば、撮像カメラ200の信号処理を白黒解像度優先モードで行うことにより白黒高品位画質を得て、かつ色信号の省略により転送情報を減らすことができる。その他、該制御プログラムが圧縮処理を行う場合であれば、撮像カメラ200に圧縮処理の種類を示すデータを転送し、撮像カメラ200内で圧縮処理を行うことにより、情報処理装置300の負担を軽減することも可能である。

# [0045]

【発明の効果】以上に説明したように、本発明に依れば、撮像装置が具備し得る機能情報が着脱可能な機能情報格納手段に格納され、情報転送手段によって、該格納された機能情報が情報処理装置に転送されるので、特性の異なる撮像装置を情報処理装置に接続して使用する場合に、撮像装置と情報処理装置間の情報の交換時間を短縮することができて撮像動作の制御が効率的に行われると共に、低コスト且つ携帯性に優れた撮像システムを提供することが可能になる。

# 【図面の簡単な説明】

【図1】本発明の第1の実施例の構成を示すブロック図 である。

【図2】第1の実施例の主ルーチン動作を示すフローチャートである。

【図3】第1の実施例の測距・測光動作を示すフローチャートである。

【図4】第1の実施例の撮影動作を示すフローチャート である。

【図5】本発明の第2の実施例の主ルーチン動作を示す 10 フローチャートである。

【図6】従来の撮像システムの構成を示すプロック図である。

【図7】図6の撮像システムを制御するための主ルーチンを示すフローチャートである。

【図8】図7のステップS6において実行される撮像プログラムの詳細なフローチャートである。

【図9】図8のステップS15の測距・測光の詳細動作

を示すフローチャートである。

【図10】図8のステップS17における撮影動作の詳細なフローチャートである。

### 【符号の説明】

10 撮影レンズ

12 シャッタ

14 撮像素子

40 システム制御回路

50 機能情報格納装置

60 制御装置

62 記憶装置

6.4 表示装置

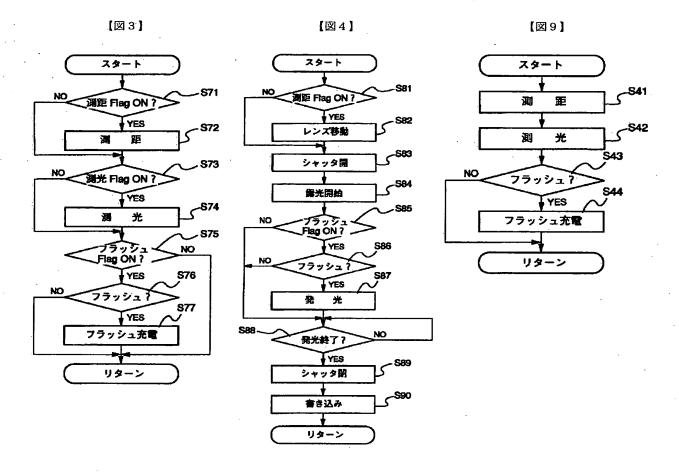
6 6 操作装置

90 記録装置

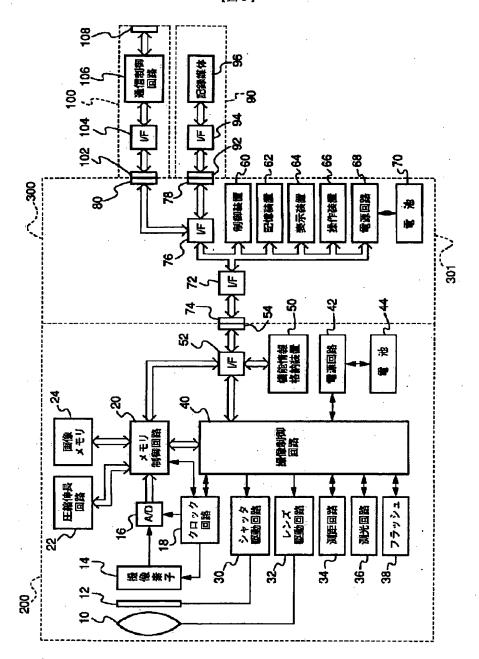
96 記錄媒体

200 撮像カメラ

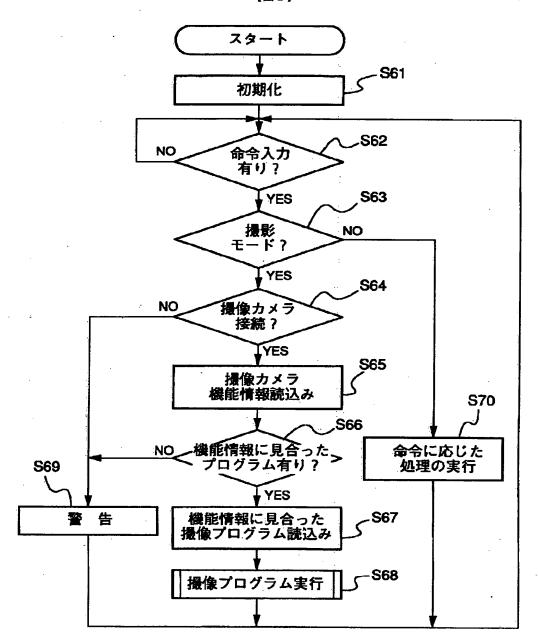
300 情報処理装置



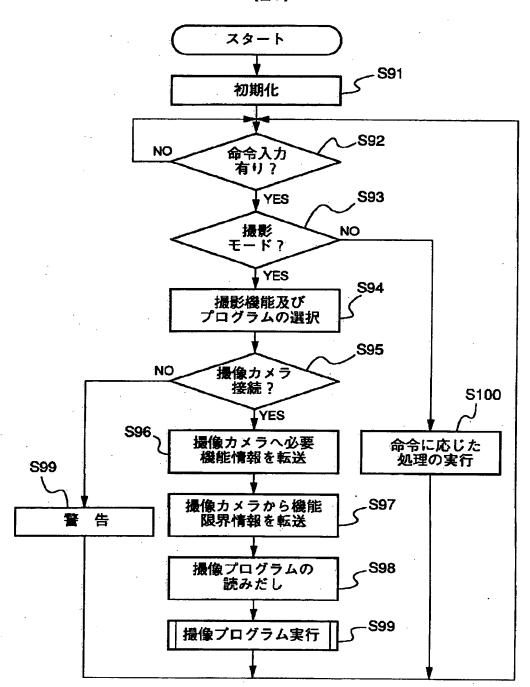
【図1】



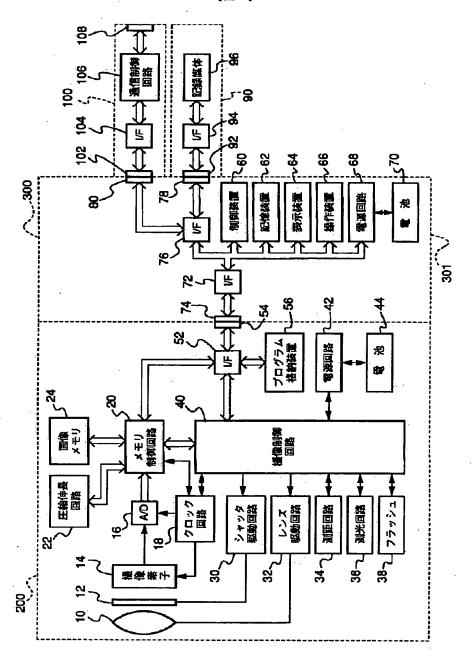
【図2】



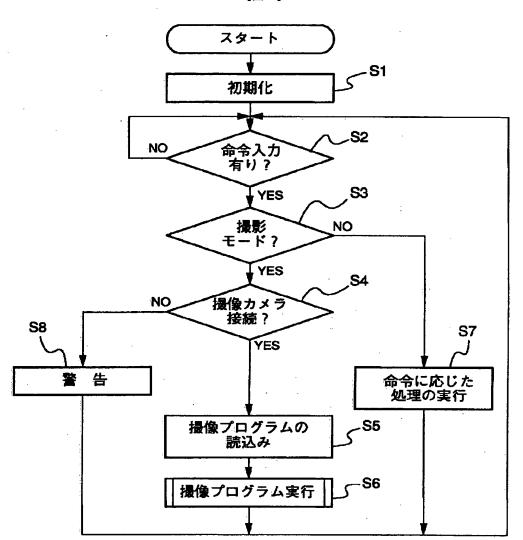
【図5】



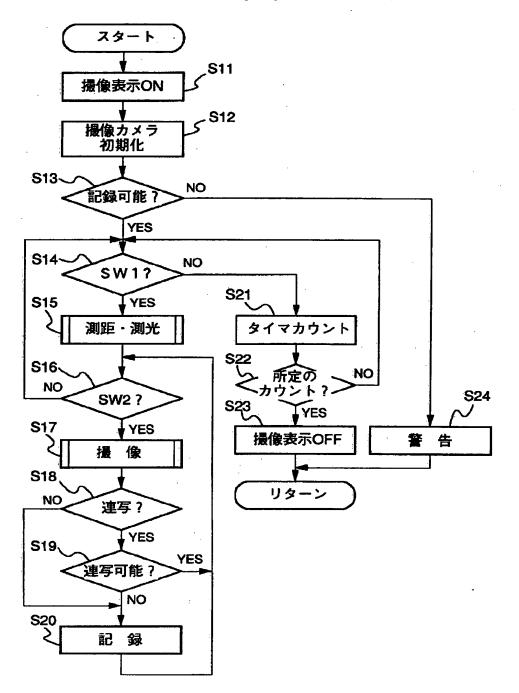




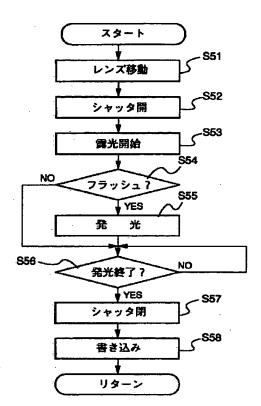
【図7】



【図8】



[図10]



【公報種別】特許法第17条の2の規定による補正の掲載

【部門区分】第7部門第3区分

【発行日】平成13年4月13日(2001.4.13)

【公開番号】特開平6-339065

【公開日】平成6年12月6日(1994.12.6)

【年通号数】公開特許公報6-3391

【出願番号】特願平5-151552

【国際特許分類第7版】

H04N 5/232

(FI)

H04N 5/232

## 【手続補正書】

【提出日】平成12年5月29日(2000.5.29)

【手続補正1】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】請求項1

【補正方法】変更

【補正内容】

【請求項1】 情報処理装置と、該情報処理装置に接続可能な撮像装置とを備え、該撮像装置により得られた被写体の撮像データを前記情報処理装置により読み取る撮像システムにおいて、

前記撮像装置が具備し得る機能情報を格納す<u>る機</u>能情報 格納手段と、

該機能情報格納手段に格納されている機能情報を前記情報の理装置に転送する情報転送手段と、

該情報転送手段によって転送された機能情報に基づくプ 30 ログラムを前記撮像装置外の記憶手段から読み込む制御 手段と、を有することを特徴とする撮像システム。

【手続補正2】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】 0 0 2 2

【補正方法】変更

【補正内容】

[0022]

【課題を解決するための手段】前記目的を達成するために、本発明は、情報処理装置と、該情報処理装置に接続 40 可能な撮像装置とを備え、該撮像装置により得られた被写体の撮像データを前記情報処理装置により読み取る撮像システムにおいて、前記撮像装置が具備し得る機能情報を格納する機能情報格納手段と、該機能情報格納手段に格納されている機能情報を前記情報処理装置に転送する情報転送手段と、該情報転送手段によって転送された機能情報に基づくプログラムを前記撮像装置外の記憶手段から読み込む制御手段と、を有することを特徴とする。また、前記情報転送手段は、前記撮像装置の具備する機能情報を輸出し、該輸出内容により前記憶要が加票 50

置が必要とする情報のみを前記情報処理装置に転送する ことを特徴とする。

【手続補正3】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0023

0 【補正方法】変更

【補正内容】

[0023]

【作用】上記構成によると、機能情報格納手段には撮像装置が具備し得る機能情報が格納されており、情報転送手段によって、前記格納された機能情報が、情報処理装置に転送され、制御手段によって、転送された機能情報に基づくプログラムを撮像装置外の記憶手段から読み込まれる。情報転送手段から提供される機能情報に基づいて、最像装置の動作が制御され、撮像手段の撮像動作で得られる被写体の撮像データが情報処理装置で情報処理され被写体の画像として表示される。また、情報転送手段は、前記撮像装置の具備する機能情報を検出し、該検出内容により情報処理装置が必要とする情報のみを情報処理装置に転送する。

【手続補正4】

【補正対象書類名】明細書

【補正対象項目名】0045

【補正方法】変更

【補正内容】

[0045]

【発明の効果】以上に説明したように、本発明に依れば、撮像装置が具備し得る機能情報が着脱可能な機能情報格納手段に格納され、情報転送手段によって、該格納された機能情報が情報処理装置に転送され<u>制御手段によって、転送された機能情報に基づくプログラムを撮像装置外の記憶手段から読み込まれ</u>るので、特性の異なる撮像装置を情報処理装置に接続して使用する場合に、撮像装置と情報処理装置間の情報の交換時間を短縮することができて撮像動作の制御が効率的に行われると共に、低コスト目の推進性に係れた場像システムを提供するこ

る機能情報を検出し、該検出内容により前記情報処理装 50 低コスト且つ携帯性に優れた撮像システムを提供するこ

, とが可能になる。